

N° Poste	4
Section CNU	27-61
Quotité	Temps Plein

Affectation Pôles Mobilités et transport du futur	
Enseignement	Recherche
FISE Mécanique et Ergonomie FISA Mécanique et Transports FISE/FISA Informatique Tronc commun	CIAD

Description
<p>Enseignement</p> <p>Le/la candidat(e) interviendra dans les formations du pôle Mobilités et transports du futur auprès des publics étudiants et apprentis en formation initiale (formations Mécanique&Ergonomie et Mécanique&Transports), notamment dans les domaines suivants : les systèmes intelligents (véhicule, infrastructure, robot), l'intelligence artificielle et les systèmes apprenants, la chaîne d'ingénierie de la donnée (mesure, traitement, décision) incluant le data management et les perspectives du big data, et la réalité virtuelle ou augmentée.</p> <p>Il/elle pourra également intervenir en support à des UV du domaine mathématique et mécanique, sur des sujets mathématiques ou de modélisation ou d'optimisation numériques (Matlab, modélisations par éléments finis).</p> <p>Le/la candidat(e) interviendra également dans les formations du cycle ingénieur FISE et FISA Informatique (Pôle Energie & Informatique) et en cycle préparatoire (Tronc commun), avec des enseignements qui portent sur : Algorithmique et programmation (RN40), Langages et programmation orientée objet (PR70), Architecture des systèmes d'exploitation (SR72), Technologies web avancées (WE4B), Business intelligence big data (DS53).</p> <p>La personne devra être en capacité de délivrer des enseignements en langue anglaise.</p>
<p>Recherche</p> <p>Les travaux de recherche du laboratoire Connaissance et Intelligence Artificielle Distribuées (CIAD) s'inscrivent dans le domaine de la modélisation, la conception et la simulation de systèmes intelligents et autonomes.</p> <p>Au sein du laboratoire, le/la candidat(e) contribuera aux activités de recherche du site de Montbéliard sur la perception de l'environnement et la navigation autonome : analyse et interprétation de scènes dynamiques par vision artificielle, avec des applications en conduite assistée/automatisée de véhicules routiers (véhicules autonome), robotique, vidéosurveillance et biométrie. Il/elle devra en particulier participer activement aux thèmes suivants : vision par ordinateur, apprentissage de modèles profonds, IA hybride, extraction de connaissances et leur intégration dans l'apprentissage de modèles profonds. Il/elle contribuera également à l'implémentation et aux tests des algorithmes sur plateformes réelles (véhicules autonomes et robots).</p>

Contacts
<p>Enseignement</p> <p>Nom, Prénom : Morad MAHDJOUR Courrier électronique : morad.mahdjoub@utbm.fr Nom, Prénom : Nadhir LEBAAAL Courrier électronique : nadhir.lebaal@utbm.fr Nom, Prénom : Nicolas GAUD Courrier électronique : nicolas.gaud@utbm.fr</p>
<p>Recherche</p> <p>Nom, Prénom : Stéphane GALLAND Courrier électronique : stephane.galland@utbm.fr</p>

Nom, Prénom : Yassine RUICHEK

Courrier électronique : yassine.ruichек@utbm.fr

Mots clefs : Vision par ordinateur, apprentissage machine, modèles profonds, intelligence artificielle hybride, extraction de connaissances et leur intégration dans l'apprentissage de modèles profonds, véhicule autonome, robotique, intelligence artificielle et apprentissage machine, mathématiques, traitement du signal, algorithmique et programmation, technologies web avancées, systèmes d'exploitation, business intelligence big data.

Modalités de candidature :

- Dossier de candidature à télécharger sur le site internet de l'établissement : <https://www.utbm.fr/utbm/emploi-a-lutbm/#ater>
- Transmettre le dossier de candidature complet, et en un seul document PDF à l'adresse mail : recrutement.enseignant@utbm.fr avant le 21 mai à 16h